

المجموعات الميكانيكية المتذبذبة

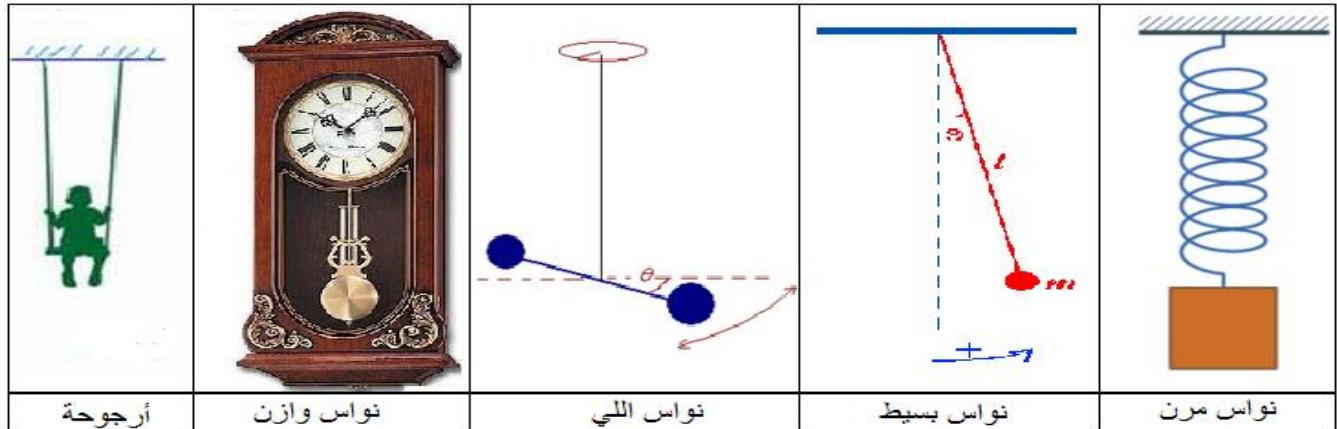
Systèmes mécaniques oscillants

I - تقديم مجموعات ميكانيكية متذبذبة.

1 - تعريف:

يمكن لبعض الأجسام أن تنجز حركة ذهاب وإياب عندما نزيحها أو نديرها عن موضع توازنها المستقر ثم نحررها. نقول إن هذه الأجسام تكون متذبذبات ميكانيكية.

2 - أمثلة لبعض المتذبذبات الميكانيكية.



* **النواس المرن:** يتكون من جسم صلب كتلته m ، مرتبط بأحد طرفي نابض ذي لفات غير متصلة، صلابته K ، وكتلته مهملة.

* **النواس البسيط:** يتكون من جسم صلب ذو أبعاد صغيرة، كتلته m ، يتارجح على مسافة ثابتة من محور أفقي ثابت.

* **نواس اللي:** يتكون من سلك فلزى رأسى، أحد طرفيه مثبت، ومحوره (Δ) يمر من مركز قصور القصبي المعلق في الطرف الآخر.

* **النواس الوازن:** هو جسم صلب يمكنه أن يتذبذب حول محور (Δ) أفقي ثابت، ولا يمر بمركز قصوره.

II - الحركة التذبذبية ومميزاتها.

1 - تعريف:

الحركة التذبذبية هي حركة ذهاب وإياب حول موضع معين، وهي حركة تميز المتذبذبات الميكانيكية.
والحركة التذبذبية **الحرة** هي الحركة التذبذبية التي ينجزها متذبذب ميكانيكي دون أن يكتسب طاقة ما من أي مجموعة خارجية بعد إحداث حركته.

2 - مميزات الحركة التذبذبية.

تميز الحركة التذبذبية بما يلي:

- **موضع التوازن المستقر:** وهو الموضع الذي إذا زحزح عنه المتذبذب يعود إليه ليستقر فيه.

- **واسع الحركة:** هو نصف المسافة أو الزاوية القصوى، التي يقطعها مركز قصور الجسم المتذبذب، حول موضع توازنه، خلال ذبذبة واحدة.

- **دور الحركة (الدور الخاص):** هو المدة الزمنية اللازمة لإنجاز ذبذبة واحدة. نرمز له ب T_0 ونعبر عنه بالثانية s .

أ - نشاط تجريب 1

* **الهدف:** - تحديد الوعاء والدور الخاص للنواس المرن.

- التوصل إلى المعادلة التفاضلية وحلها

* **العدة التجريبية:** ضد هوائي ولوازمه - نابض لفاته غير متصلة، وكتلته مهملة، وصلابته K معروفة.

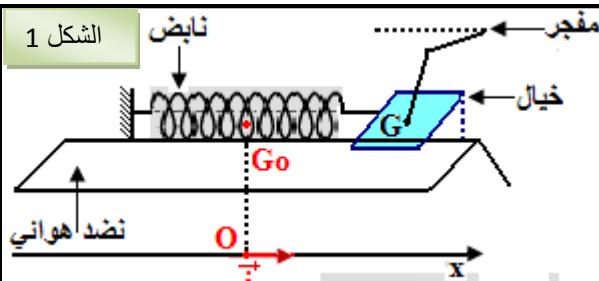
* المناولة :

نضبط أفقية النضد الهوائي، ونربط الخيال بالطرف الحر للنابض، ونثبت طرفه الحر لهذا الأخير بحامل (انظر الشكل جانبه). نزير الخيال عن موضع توازنه بمسافة $X_m = 2,5\text{cm}$ ، ونحرره بدون سرعة بدئية.

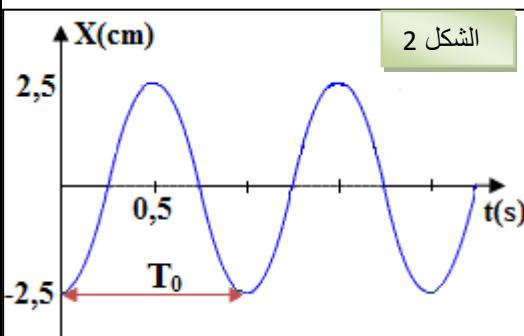
نثبت ورق التسجيل على أسطوانة موازية لمحور النضد ، يمكنها الدوران بسرعة ثابتة حول محورها ، ونسجل النقط المحتلة من طرف مجرف الخيال خلال مدد زمنية متتالية، ومتساوية قيمتها $\tau = 60\text{ms}$. فنحصل على التسجيل جانبه.

ب - استثمار:

1 - حدد طبيعة حركة مركز قصور الخيال.



الشكل 2



- 2 - أ - مثل المستقيمين Δ_1 و Δ_2 ، اللذين يحدان مجال حركة مركز قصور الخيال حول موضع توازنه.
ب - قس المسافة d بين المستقيمين Δ_1 و Δ_2 ، وقارنها مع المسافة X_m .

- 3 - تمثل X_m وسع الحركة، حدد قيمته.

- 4 - يمثل الدور الخاص للمتذبذب المدة الزمنية لذبذبة واحدة. عين الدور الخاص T_0 لحركة المجموعة (جسم صلب - نابض).

III - خمود التذبذبات.

تحدث ظاهرة الخمود بسبب الاحتكاكات التي يمكن تصنيفها إلى:

- احتكاكات مائعة: تحدث عند تماس المتذبذب مع جسم مائع كالهواء والماء؛
- احتكاكات صلبة: تحدث عند تماس المتذبذب مع جسم صلب.

1 - الخمود بالاحتكاكات المائعة:

أ - تحديد أنظمة الخمود وأصنافه

نشاط تجاري 2:

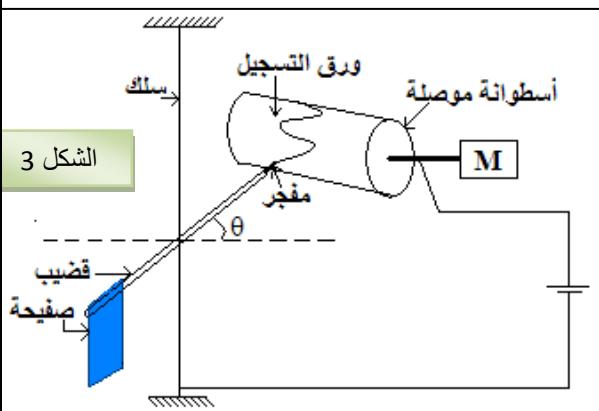
- * العدة: نواس لي متكون من سلك ثابتة ليه $t = 0,16\text{N.m.rad}^{-1}$ وقضيب عزم قصوره $C = 10^{-3}\text{Kg.m}^2$ - محرك - ورق التسجيل - صفيحة كتلتها مهملة، ومساحتها $S = 7 \times 4\text{cm}^2$ - حوض به ماء.

* المناولة (1): خمود ضعيف

نزير القضيب عن موضع توازنه بزاوية صغيرة $\theta = 10^\circ$. ونحرره بدون سرعة بدئية عند اللحظة $t = 0$. نسجل حركة المتذبذب باستعمال ورق التسجيل المثبت على أسطوانة التي يمكنها الدوران بسرعة ثابتة بواسطة محرك (M) (الشكل 3). فنحصل على الشكل 4.

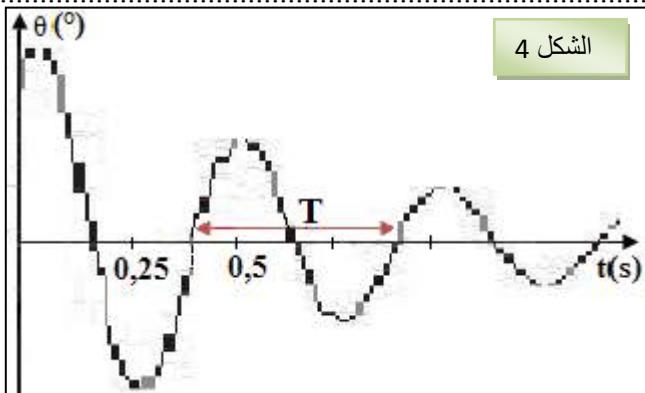
استثمار:

- 1 - هل يتغير وسع الحركة بدلالة الزمن عند وجود الاحتكاك؟

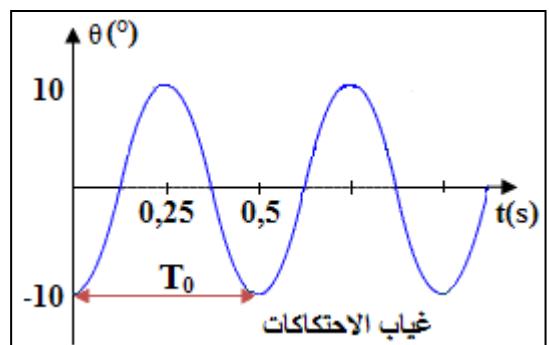


2- تتميز التذبذبات في هذه الحالة بشبه الدور T. اقترح تعريفاً لشبه الدور.

3- حدد مبيانياً بشبه الدور T ، ثم قارنه بالدور الخاص T_0 . ماذا تستنتج؟



الشكل 4

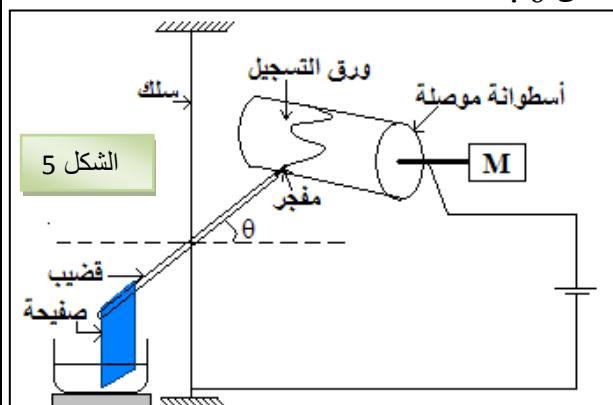


خلاصة:

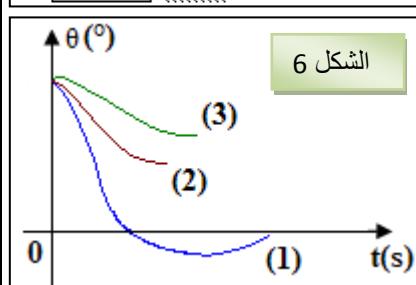
في حالة تذبذبات باحتكاكات مائعة، يكون بشبه الدور T أكبر بقليل من الدور الخاص T_0 .

* المعاولة 2 : الخmod الحاد

نحتفظ بنفس التركيب السابق مع عمر جزء من الصفيحة في الماء (الشكل 5). نغير مساحة الجزء المغمور من الصفيحة، ونسجل في كل مرة حركة المتذبذب فنحصل على المنحنيات الممثلة في الشكل 6.



الشكل 5



الشكل 6

1- هل يمكن التكلم عن بشبه الدور ، بالنسبة للحركات الملاحظة؟

2- كلما كان خmod بعض المتذبذبات كبيراً، كلما كان عدد التذبذبات اللازمة لكي يعود المتذبذب لموضع توازنها صغيراً. تزداد أهمية الخmod بزيادة الاحتكاكات، ويمكن أن نميز بين ثلاث أنظمة للخmod:

- النظام تحت الحرج: ينجز المتذبذب ذبذبة واحدة قبل توقفه؛

- النظام الحرجن: يرجع المتذبذب إلى موضع توازنه بعد إزاحته وبدون

تدبر؛

- النظام فوق الحرج: يستغرق المتذبذب وقتاً طويلاً للوصول إلى موضع توازنه وبدون تذبذب. حدد من خلال الشكل 6 ، المنحنى الممثل لكل نظام.

خلاصة:

في حالة خmod حاد، لا يمكن لمجموعة أن تذبذب، بحيث عند إزاحتها عن موضع توازنه تعود إليه. نقول إن الحركة

لا دورية.

* المعاولة 3 : الخmod بالاحتكاكات الصلبة

نحتفظ بنفس التركيب السابق، ونغير في هذه المرة نوع الاحتكاكات، بحيث يكون الطرف الأسفل للصفيحة في تماس مع السطح الأفقي. نسجل حركة المتذبذب، فنحصل على التسجيل الممثل في الشكل 7.

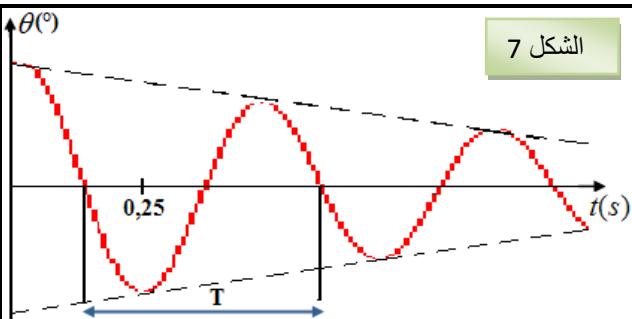
استثمار:

1- حدد كيف يتغير وسع الحركة مع الزمن.

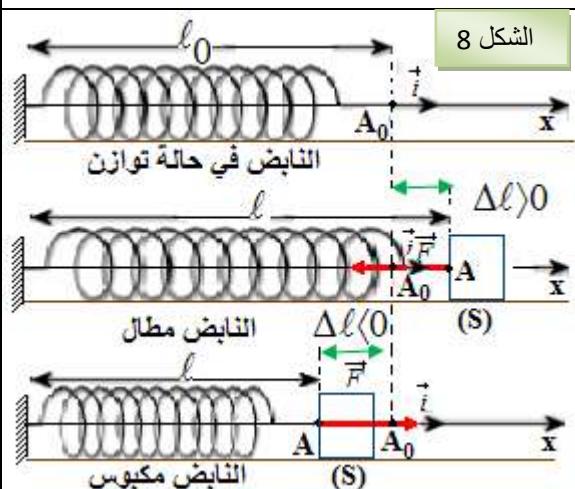
2- احسب شبه الدور T ، وقارنه بالدور T_0 .

خلاصة:

في حالة تذبذبات مخدمة باحتكاكات صلبة، يكون شبه الدور T مساويا للدور الخاص T_0 .



الشكل 7



الشكل 8

IV - المجموعة المتذبذبة (جسم صلب - نابض)

1- قوة الارتداد المطبقة من طرف النابض.

نعتبر نوسا مرتنا في وضع أفقى. عندما يكون النابض حرا تحل نقطة تماسه مع الجسم الموضع A_0 ، وعندما يكون مضغوطا أو مطلا تحت هذه النقطة الموضع A . في هذه الحالة، يطبق النابض على الجسم قوة ارتداد \vec{F} تسعى إلى إرجاع الطرف الحر للنابض إلى وضعه البديهى.

يعبر عن قوة الارتداد \vec{F} بـ:

$$\vec{F} = -Kx\vec{i} \quad \text{أي:} \quad \vec{F} = -KA_0Ai\vec{i}$$

حيث K صلابة النابض.

$$AA_0 = l - l_0 = x$$

2- المعادلة التقاضية لحركة الجسم الصلب في حالة احتكاكات مهملة

* المجموعة المدروسة: {الجسم S}

* جرد القوى:

\vec{P} : وزن الجسم S ;

\vec{R} : تأثير السطح الأفقي؛

\vec{F} : قوة الارتداد.

$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a}_G$$

$$\vec{P} + \vec{R} + \vec{F} = m\vec{a}_G$$

لدينا: $\vec{F} = m\vec{a}_G$ لغياب الحركة على المحور (O, j) وبالتالي :

بإسقاط العلاقة على المحور (O, i) نحصل على: $-Kxi\vec{i} = m\ddot{x}i\vec{i}$

أي: $m\ddot{x} + Kx = 0$ - نكتب: $m\ddot{x} + Kx = 0$

وهي المعادلة التقاضية.

$$\ddot{x} + \frac{K}{m}x = 0$$

في غياب الاحتكاك، يحقق أقصى مراكز القصور G للجسم الصلب المكون لنوسا مرن المعادلة التقاضية: $\ddot{x} + \frac{K}{m}x = 0$ حيث m كتلة الجسم و K صلابة النابض.

ملحوظة:

نفس المعادلة التقاضية نتوصل إليها بالنسبة لنوسا من رأسى وحر.

3- المعادلة الزمنية لحركة الجسم (S) : $X = f(t)$

$$x(t) = x_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi\right)$$

حل المعادلة التقاضية السابقة يكتب على الشكل التالي:

حيث:

x_m : وسع الحركة (m) ؛

$\frac{2\pi}{T_0}t + \varphi$: طور الحركة التذبذبية (rad) ؛

T_0 : الدور الخاص (s) :

φ : طور الحركة عند $t = 0$ (rad)

طبيعة حركة مركز القصور G للجسم مستقيمية جيبيه.

١ - تحديد φ و x_m

لدينا عند اللحظة $t = 0$ $x = x_m = 2,5\text{cm}$ و $V = 0$ (الجسم انطلق بدون سرعة بديهية).

$$-x_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right) = 0 \quad \text{يعني: } V = \frac{dx}{dt} = 0 \quad \text{إذن}$$

$$\varphi = \pi \quad \text{أو} \quad \varphi = 0 \quad \text{ومنه} \quad \sin\varphi = 0 \quad \text{إذن: } -x_m \frac{2\pi}{T_0} \sin\varphi = 0 \quad t = 0$$

$$\varphi = 0 \quad \text{وبما أن} \quad x_m \cos\varphi > 0 \quad \text{فإن:}$$

وبالتالي فإن:

$$x(t) = 2,5 \cdot 10^{-2} \cos \frac{2\pi}{T_0} t$$

٢ - تعبير الدور الخاص T_0 للمجموعة {جسم صلب - نابض}

سؤال: بالاعتماد على المعادلة التقاضية وحلها بين أن تعبير الدور الخاص هو:

حيث: T_0 هو الدور الخاص (s) :

m هي كتلة الجسم الصلب (Kg) :

K هي صلابة النابض (N.m⁻¹) .

ملحوظة:

نعبر عن التردد الخاص للتذبذبات بالعلاقة:

$$f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m}} \quad \text{أي:} \quad f_0 = \frac{1}{T_0}$$

أ - تأثير الكتلة m على الدور الخاص T_0 .

مبيانيا المنحنى الممثل للدالة $T_0^2 = f(m)$ عبارة عن مستقيم يمر من أصل

المعلم معادلته: $T_0^2 = \alpha \cdot m$ (الشكل 9)

$\alpha = 4\pi^2 \frac{1}{K}$ المعلم الموجي للمستقيم تعبيره:

$$T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{K}$$

وبالتالي تصير معادلة المستقيم:

ب - تأثير صلابة النابض على الدور الخاص.

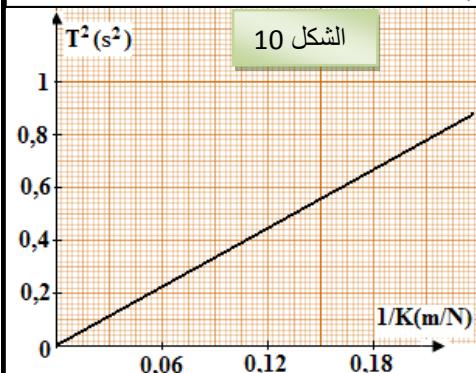
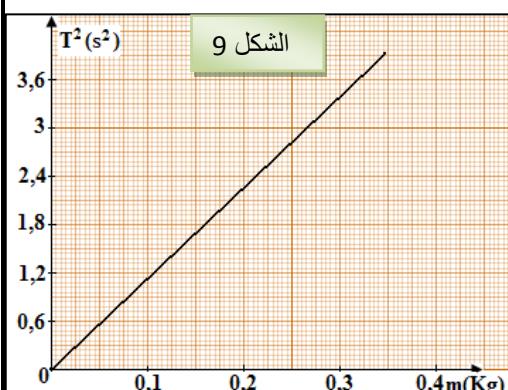
مبيانيا المنحنى الممثل للدالة $T_0^2 = f(\frac{1}{K})$ عبارة عن مستقيم يمر من أصل

المعلم معادلته: $T_0^2 = \alpha \frac{1}{K}$ (الشكل 10)

$\alpha = 4\pi^2 m$ المعلم الموجي للمستقيم تعبيره:

$$T_0^2 = 4\pi^2 \frac{m}{K}$$

وبالتالي تصير معادلة المستقيم:



V - نواس اللبي : Pendule de torsion

1 - مزدوجة الارتداد

عندما تدور القضيب بزاوية θ_m حول المحور (Δ) بالنسبة لموضع التوازن ، ثم نحرره بدون سرعة بدئية فإنه يسعى إلى أن يعود إلى موضع توازنه تحت تأثير قوى يطبقها السلك لها خاصيات مزدوجة وتسماى مزدوجة اللي يتناسب عزماها مع زاوية الدوران ونعبر عنه بالعلاقة :

$$\mathcal{M} = - C \times \theta$$

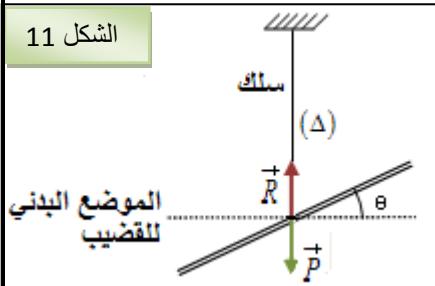
ملحوظة:

تسمى مزدوجة اللي مزدوجة ارتداد لأنها ترد القضيب إلى موضع توازنه. (وجود الإشارة " - ")

2 - المعادلة التفاضلية لحركة نواس اللي في حالة الاحتكاكات مهمة.

نشاط تجربى 3

الشكل 11



ندير القضيب بزاوية θ_m بالنسبة لموضع توازنه ثم نحرره بدون سرعة بدئية نلاحظ أنه ينجز تذبذبات حرة حول موضع التوازن.

في لحظة t نعلم موضع القضيب بالزاوية θ التي يكونها مع موضع التوازن ندرس حركة القضيب في معلم مرتبط بالأرض حيث يخضع :

- لوزنه \bar{P} .

- القوة \bar{R} التي يطبقها السلك

- مزدوجة اللي عزماها: $\mathcal{M}(t) = -C\theta$
نطبق العلاقة الأساسية للديناميك .

$$\mathcal{M}_\Delta(\bar{R}) = 0 \quad \text{و} \quad \mathcal{M}_\Delta(\bar{P}) = 0 \quad \text{لدينا: } \mathcal{M}_\Delta(\bar{R}) + \mathcal{M}_\Delta(\bar{P}) + \mathcal{M}(t) = J_\Delta \ddot{\theta} \quad \leftarrow \quad \sum \mathcal{M}(\vec{F}) = J_\Delta \ddot{\theta}$$

إذن العلاقة السابقة تكتب كما يلي: $J_\Delta \ddot{\theta} = -C\theta$ - وبالتالي المعادلة التفاضلية التي يحققها الأقصول الزاوي لحركة القضيب:

$$\ddot{\theta} + \frac{C}{J_\Delta} \theta = 0$$

$$\theta(t) = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$$

المعادلة الزمنية للحركة هي حل المعادلة التفاضلية وتنكتب على الشكل:

في غياب الاحتكاك حركة القضيب دورانية جيبية دورها الخاص T_0 حيث:

$\theta(t) = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$: الأقصول الزاوي للقضيب المتذبذب في اللحظة t (rad)

θ_m : الوسع أو الأقصول الزاوي القصوي ب (rad).

$\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi$: الطور عند اللحظة t ب (rad)

φ : الطور عند أصل التواريخ ب (rad).

3 - الدور الخاص.

تعبير الدور الخاص لنواس اللي الحر هو: وبالتالي:

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{C}}$$

J_Δ : عزم قصور الجسم الصلب (القضيب) بالنسبة للمحور (Δ) (Kg.m^2);

C : ثابتة لي السلك (N.m.rad^{-1}).

$$\text{التردد الخاص لحركة نواس اللي: } f_0 = \frac{1}{T_0} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{C}{J_\Delta}}$$

4- تأثير عزم القصور J_Δ على الدور الخاص لنواس اللي.

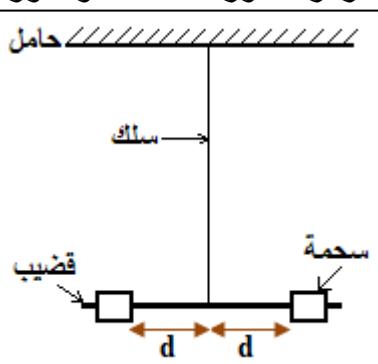
نشاط تجاري 4:

* الهدف: إبراز تأثير عزم قصور القضيب، وثابتة لي السلك، على الدور الخاص لنواس اللي.

* العدة التجريبية: المجموعة (حامل - سلك - قضيب) المكونة لنواس اللي - خلية كهر ضوئية - ميقت إلكتروني - سحمتان لها نفس الكتلة $m = 50\text{g}$ - أسلاك معدنية ثابتات ليها مختلفة.

نستعمل الخلية الكهرضوئية والميقت لقياس نصف دور التذبذبات بنفس الطريقة المتبعة في النشاط التجاري 3.

* المناولة: احتفظ بنفس السلك، وغير عزم قصور المجموعة، بتغيير المسافة d الفاصلة بين مركز قصور كل سحمة ومحور الدوران.



الشكل 12

قس في كل مرة نصف الدور $\frac{T_0}{2}$ للمذبذب.

* استئمار:

1- اعط تعبير J_Δ عزم قصور المجموعة $\{(\text{قضيب} + \text{سحمة}) \text{ بدلالة الكتلة } m\}$ وعزم قصور القضيب J_Δ ، والمسافة d .

$$T_0^2 = \frac{4\pi^2 J_\Delta}{C} + \frac{8\pi^2 m}{C} \cdot d^2$$

: يكتب كما يلي:

				$d(m)$
				$T_0(s)$
				$d^2(m^2)$
				T_0^2

3- مثل المنحنى الممثل للدالة $. T_0^2 = f(d^2)$

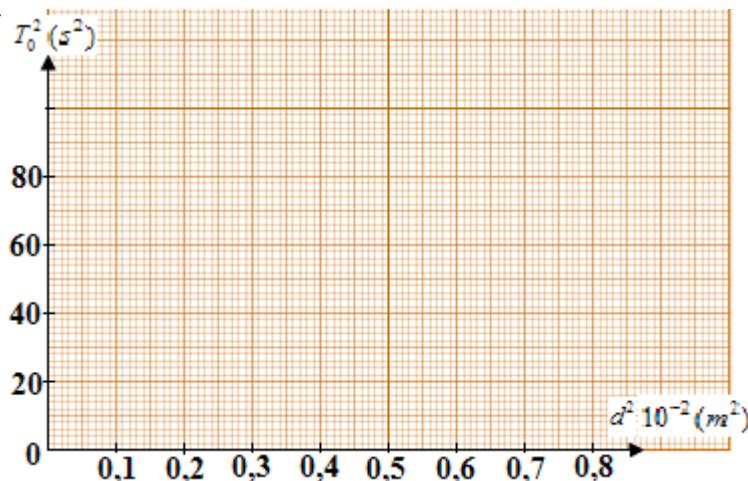
4- حدد مبيانيا معادلة المستقيم المحصل عليه.

5- حدد كلا من C ثابتة لي السلك، و J_Δ عزم قصور القضيب.

- 1

- 2

- 3



VI - النواس الوازن.

1 - المعادلة التقاضية.

نعتبر المجموعة المدروسة (S) صلبة، غير قابلة للتشوه، تتكون من قضيب ثابت عليه سحمة، كتلتها m وعزم قصورها J_Δ بالنسبة لمحور دوران أفقي (Δ). ندرس حركة النواس في معلم مرتبط بمرجع أرضي نعتبره غاليليا. نعلم في كل لحظة موضع النواس بأقصوله الزاوي θ .

تُخضع المجموعة خلال حركتها إلى:

- \vec{P} : وزنها؛

- \vec{R} : القوة المطبقة من طرف المحور (Δ).

طبق العلاقة الأساسية للتحريك على المجموعة في دوران حول محور ثابت (Δ) فنكتب: $\ddot{\theta} = J_\Delta \cdot \mathcal{M}_\Delta(\vec{P}) + \mathcal{M}(\vec{R})$

$\mathcal{M}(\vec{R}) = J_\Delta \ddot{\theta}$ لأن خط تأثير يتقاطع مع المحور ، وبالتالي: $\mathcal{M}(\vec{R}) = 0$

نضع $d = OG$ فنكتب: $\ddot{\theta} + \frac{mg \cdot d}{J_\Delta} \sin \theta = 0$ ومنه فإن: $\mathcal{M}_\Delta(\vec{P}) = -mg \cdot d \cdot \sin \theta$

المعادلة التقاضية المحصل عليها غير خطية وحلها ليس جببيا.

ملحوظة: في حالة تذبذبات ذات وسع صغير ($\theta \leq 15^\circ$) يعني ($\theta \leq 0,26 rad$) تكتب المعادلة التقاضية كما يلي:

$$\ddot{\theta} + \frac{mg \cdot d}{J_\Delta} \theta = 0$$

2 - الدور الخاص للنواس الوازن.

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{J_\Delta}{mgd}}$$

الدور الخاص لحركة المجموعة الصلبة للنواس الوازن ذو وسع صغير هو:

$$T_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{mgd}{J_\Delta}}$$

نعرف كذلك التردد الخاص للتذبذبات بالعلاقة:

3 - النواس البسيط.

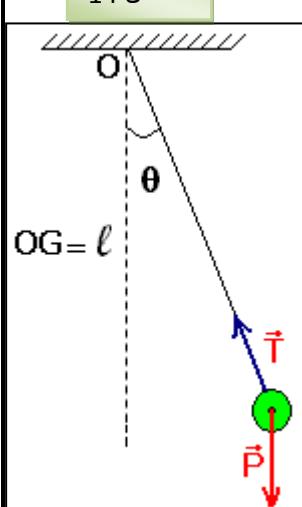
النواس البسيط نموذج مؤمث للنواس الوازن، حيث $J_\Delta = m\ell^2$ طول النواس، و $d = \ell$ في هذه الحالة تكون المعادلة التقاضية وبالنسبة للتذبذبات صغيرة على الشكل التالي:

$$\ddot{\theta} + \frac{g}{\ell} \theta = 0$$

وتمثل المعادلة الزمنية لحركة النواس يقبل كحل للمعادلة السابقة: $\theta(t) = \theta_m \cos\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$

$$T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{\ell}{g}}$$

يعبر عن الدور الخاص لنواس بسيط بالعلاقة:



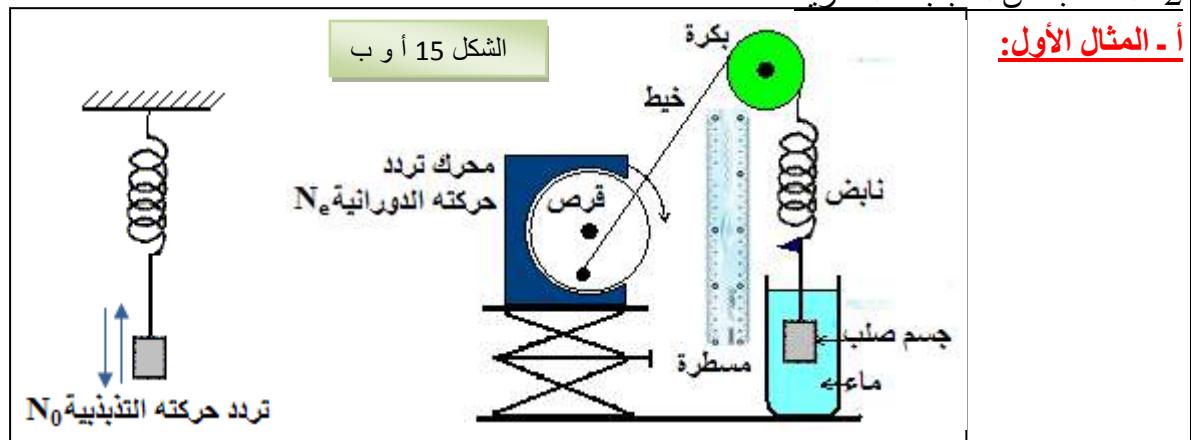
VII - ظاهرة الرنين الميكانيكي.

1 - الظواهر القسرية:

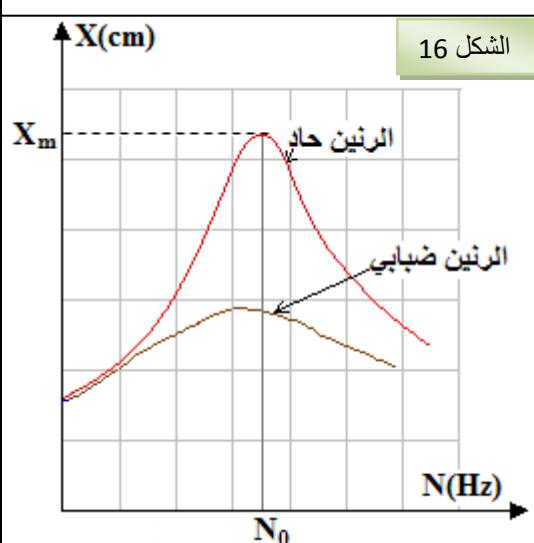
تؤثر الاحتكاكات على التذبذبات الميكانيكية فتصبح حركتها مخددة. ويمكن صيانتها بتعويض الطاقة المبددة بكيفية تتناسب مع طبيعة المتذبذب.

حيث يتم ربط المتذبذب الميكانيكي مع جهاز يمنحه الطاقة اللازمة لكي تصير حركته مصونة. هذا الجهاز يسمى **المثير** (Exciteur)، وهو مجموعة ذات حركة تذبذبية تفرض دورها T_e على المجموعة المتذبذبة **(الرنان)** (Résonateur) الذي تصير تذبذباته قسرية.

2 - أمثلة لبعض التذبذبات القسرية



النواس المرن يلعب دور الرنان تردد الخاص N_0 بينما المحرك هو المثير تردد N_e . يتم ربط المتذبذب الميكانيكي مع المحرك الذي يمنحه الطاقة اللازمة لكي تصير حركته مصونة وبذلك يصبح مجبراً على التذبذب بتردد يفرضه المحرك. عند تغيير تردد المحرك نحصل على أقصى وسع لتردد الرنان عندما نضبط تردد المثير (المحرك) على قيمة توافق التردد الخاص للرنان (النواس المرن) $N_0 = N_e$ نقول إن المجموعة في **حالة رنين**.



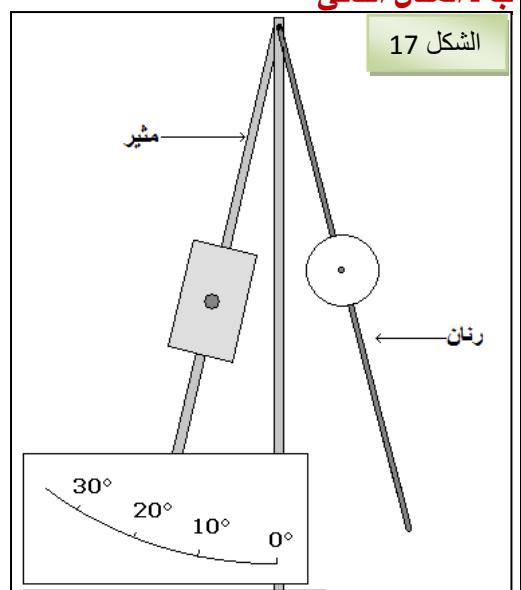
الشكل 16

$$(الدور الخاص للرنان) T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{K}} . \quad (N_0 = \frac{1}{T_0})$$

ملحوظة: كلما كان الخمود ضعيفاً كلما كانت ظاهرة الرنين بارزة فنحصل على **الرنين الحاد** الذي يتجلّى في كون وسع التذبذبات القسرية يأخذ قيمة كبيرة عند الرنين.

وفي حالة الخمود القوي يكون الرنين ضبابياً بحيث يصبح وسع التذبذبات القسرية عند الرنين صغيرة.

ب - المثال الثاني



يتكون هذا الجهاز (الشكل 17) من نواسيين وزنين يربط بينهما على مستوى محور دورانهما المشترك نابض حلزوني. النواس الذي يحمل السحمة هو المثير. عندما نزيحه عن موضع توازنه ثم نحرره يتذبذب ويجرъب النواس الثاني على التذبذب بتردد مساوٍ لتردد المثير، نقول إن تذبذبات هذا الأخير أصبحت قسرية وبتغيير تردد الرنان نحصل على الرنين عندما يصبح للنواسيين نفس التردد.

في غياب هذا الجهاز يمكن استعمال نواسيين وزنين وربطهما بواسطة نابض