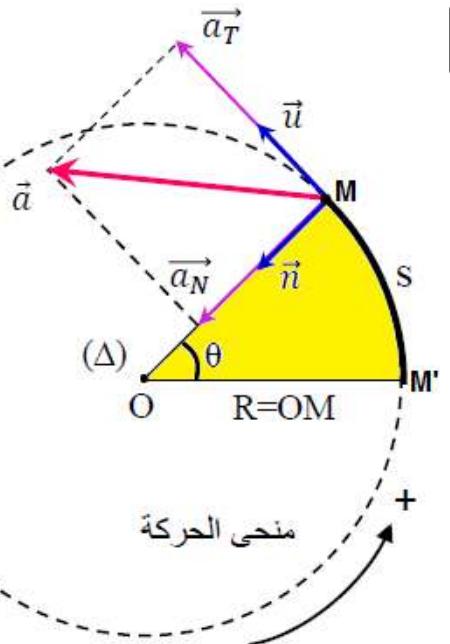


حركة دوران جسم صلب حول محور ثابت

قوانين نيوتن

السقمه الرئيسي
لجسم صلبالحركات
المستويةالنظام
الصناعي
والألعابحركة دوران
جسم صلب حول
محور ثابتالمجموعات
الميكانيكية
المتغيربة

المظاهر المعاصرة

الذرة و
ميكانيك نيوتن

التسارع الزاوي

$$\ddot{\theta} = \frac{d\dot{\theta}}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

السرعة الزاوية والسرعة الخطية

$$\dot{\theta} = \frac{d\theta}{dt} \quad v = \frac{ds}{dt}$$

الأقصول الزاوي والأقصول المنحني

$$\theta = \left(\overrightarrow{OM}; \overrightarrow{OM} \right) \quad s = M'M$$

العلاقة بين الأقصول الزاوي والأقصول المنحني :

العلاقة بين السرعة الخطية والسرعة الزاوية :

العلاقة بين التسارع المنظمي-الخطي والتسارع الزاوي :

$$a_T = \frac{dv}{dt} = r\ddot{\theta} \quad a_N = \frac{v^2}{r} = r\dot{\theta}^2$$

المعادلات الزاوية للحركة
الدوران المتغير بانتظام

$$\ddot{\theta} = cte \neq 0$$

$$\dot{\theta}(t) = \ddot{\theta}t + \omega$$

$$\theta(t) = \frac{1}{2}\ddot{\theta}t^2 + \omega t + \theta_0$$

المعادلات الزاوية للحركة
الدوران المنتظم

$$\ddot{\theta} = 0$$

$$\dot{\theta} = cte = \omega$$

$$\theta(t) = \omega t + \theta_0$$

العلاقة الأساسية للتحريك

$\sum_{i=1}^n M_{\Delta}(\vec{F}_i)$: مجموع عزم
القوى الخارجية بالنسبة لمحور
الدوران

J_{Δ} : عزم قصور الجسم
الصلب بالنسبة لمحور الدوران

$\ddot{\theta}$: التسارع الزاوي للجسم الصلب

$$\sum_{i=1}^n M_{\Delta}(\vec{F}_i) = J_{\Delta} \cdot \ddot{\theta}$$